

Hausaufgabe Nr.16

Dennis P. Kliem, Mtk-Nr.: 56856

12.1.2022

Übung

$$T = \{\vec{v} \in \mathbb{R}^3 \mid v_1 = -v_2\} \iff T = \{(-v_2; v_2; v_3) \mid v_2; v_3 \in \mathbb{R}\} \quad (1)$$

Damit T ein Teilraum von \mathbb{R}^3 ist, muss gelten:

$$\forall \lambda \in K \wedge \vec{v}; \vec{w} \in T : \lambda \cdot \vec{v} + \vec{w} \in T \quad (2)$$

$$T \subseteq \mathbb{R}^3 \quad (3)$$

Dies wird anhand eines Vektors \vec{u} gezeigt:

$$\begin{aligned} \vec{v} &= (v_1; v_2; v_3) = (v_1; -v_1; v_3) \\ \vec{w} &= (w_1; w_2; w_3) = (w_1; -w_1; w_3) \\ \vec{u} &= (u_1; u_2; u_3) = (u_1; -u_1; u_3) \end{aligned}$$

Nach (3) setzt sich der Vektor \vec{u} folgendermaßen zusammen:

$$\begin{aligned} \vec{u} &= \lambda \cdot \vec{v} + \vec{w} \\ (u_1; u_2; u_3) &= (\lambda \cdot v_1 + w_1; \lambda \cdot v_2 + w_2; \lambda \cdot v_3 + w_3) \\ &= (\lambda \cdot v_1 + w_1; \lambda \cdot (-v_1) + (-w_1); \lambda \cdot v_3 + w_3) \\ &= (\lambda \cdot v_1 + w_1; -\lambda \cdot v_1 - w_1; \lambda \cdot v_3 + w_3) \\ &= (\lambda \cdot v_1 + w_1; -(\lambda \cdot v_1 + w_1); \lambda \cdot v_3 + w_3) \\ &= (u_1; -u_1; u_3) \\ &\implies u_1 = -u_2 \text{ nach (1)} \\ &\implies \vec{u} \in T \\ &\implies T \subseteq \mathbb{R}^3 \end{aligned}$$

QED.

Aufgabe 27

Wenn für $\vec{v}; \vec{w} \in V$ gilt:

$$\nexists \lambda_1; \lambda_2 \in K : (\lambda_1 \cdot \vec{v} = \lambda_2 \cdot \vec{w}) \wedge (\lambda_1 \neq 0) \wedge (\lambda_2 \neq 0)$$

Beziehungsweise:

$$\nexists \lambda_1; \lambda_2 \in K : \lambda_1 \cdot \vec{v} + \lambda_2 \cdot \vec{w} = 0$$

, dann heißen \vec{v} und \vec{w} *linear unabhängig*. Dabei können sowohl \vec{v} , als auch \vec{w} *Nullvektoren* sein.

Aufgabe 28

Das lineare Erzeugnis aller Vektoren $\vec{v}_1; \vec{v}_2; \vec{v}_3; \dots; \vec{v}_n$ mit $\vec{v} \in V$ und V ein Vektorraum über K ist definiert als die Menge aller Vektoren \vec{v} , die sich als $\vec{v} = \sum_{i=0}^n a_i \cdot \vec{v}_i$ schreiben lassen. Diese Vektoren \vec{v} nennt man auch die Linearkombinationen von $\vec{v}_1; \vec{v}_2; \vec{v}_3; \dots; \vec{v}_n$.