

2. Beweisen Sie für die Operatoren \hat{A} und \hat{B} die Relation:

$$e^{\hat{A}} \hat{B} e^{-\hat{A}} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} [\hat{A}, \hat{B}]_{(n)},$$

wobei $[\hat{A}, \hat{B}]_{(0)} = \hat{B}$, $[\hat{A}, \hat{B}]_{(1)} = [\hat{A}, \hat{B}]$, $[\hat{A}, \hat{B}]_{(2)} = [\hat{A}, [\hat{A}, \hat{B}]]$, ...

Hinweise: • Ersetzen Sie $\hat{A} \rightarrow \hat{A}s$ (s -Parameter);

• führen Sie $\hat{B}(s) \equiv e^{s\hat{A}} \hat{B} e^{-s\hat{A}}$ ein;

• entwickeln Sie $\hat{B}(s)$ in eine TAYLORreihe um $s = 0$.

• Untersuchen Sie die Ableitungen von $\hat{B}(s)$ nach s in beliebiger Ordnung.

Wenden Sie die bewiesene Beziehung nun auf die Operatoren $\hat{A} = \varphi_0 \frac{1}{\hbar} \hat{L}_z$ und $\hat{B} = \hat{L}_x$ an.

Hinweis: Für die Drehimpulskomponenten gilt $[\hat{L}_i, \hat{L}_k] = -\frac{\hbar}{i} \varepsilon_{ikl} \hat{L}_l$.

Betrachte Hilfsfunktion

$$\hat{B}(s) = e^{s\hat{A}} \hat{B} e^{-s\hat{A}}$$

Falls s in Taylorreihe entwickelbar gilt:

$$\hat{B}(s) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \left. \frac{d^n \hat{B}}{ds^n} \right|_{s=0} s^n$$

Berechne also Ableitungen

$$\hat{B}(s) = [\hat{A}, \hat{B}(s)]_{(0)}$$

$$\frac{d\hat{B}(s)}{ds} = \hat{A} e^{s\hat{A}} \hat{B} e^{-s\hat{A}} + e^{s\hat{A}} \hat{B} e^{-s\hat{A}} (-\hat{A})$$

$$= [\hat{A}, \hat{B}(s)]_{(1)}$$

$$\frac{d^2 \hat{B}(s)}{ds^2} = [\hat{A}, \frac{d}{ds} \hat{B}(s)] = [\hat{A}, [\hat{A}, \hat{B}(s)]] = [\hat{A}, \hat{B}(s)]_{(2)}$$

;

$$\text{Beh. } \forall n: \frac{d^n \hat{B}(s)}{ds^n} = [\hat{A}, \hat{B}(s)]_{(n)} \quad (*)$$

Beweis per Induktion über n

IA: $n=0$: siehe oben

IS: Gelte für bel. n und betrachte

$$\frac{d^{n+1} \hat{B}(s)}{ds^{n+1}} = \frac{d}{ds} \frac{d^n \hat{B}(s)}{ds^n} \stackrel{(*)}{=} \frac{d}{ds} [\hat{A}, \hat{B}(s)]_{(n)}$$

$$= \frac{d}{ds} \underbrace{[\hat{A}, [\hat{A}, \dots, [\hat{A}, \hat{B}(s)] \dots]]}_{n\text{-mal}}$$

$$\stackrel{\text{Linearität}}{=} [\hat{A}, \frac{d}{ds} \hat{B}(s)]_{(n)}$$

$$\stackrel{\text{siehe oben}}{=} [\hat{A}, [\hat{A}, \hat{B}(s)]]_{(n)}$$

$$= [\hat{A}, \hat{B}(s)]_{(n+1)}$$

\Rightarrow
vollst.
Induktion

Beh.

Damit für $S = 1$:

$$\hat{B}(1) = e^{\hat{A}} \hat{B} e^{-\hat{A}} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} [\hat{A}, \hat{B}]_{(n)}$$

Beispiel: $\hat{A} = \varphi_0 \frac{i}{\hbar} \hat{L}_z$, $\hat{B} = \hat{L}_x$

$$[\hat{L}_z, \hat{L}_x] = i\hbar \hat{L}_y$$

$$[\hat{L}_z, [\hat{L}_z, \hat{L}_x]] = i\hbar [\hat{L}_z, \hat{L}_y] = \hbar^2 \hat{L}_x$$

$$[\hat{L}_z, \hat{L}_x]_{(3)} = \hbar^2 [\hat{L}_z, \hat{L}_x] = i\hbar^3 \hat{L}_y$$

;

$$\Rightarrow [\hat{L}_z, \hat{L}_x]_{(2n)} = \hbar^{2n} \hat{L}_x$$

$$[\hat{L}_z, \hat{L}_x]_{(2n+1)} = i\hbar^{2n+1} \hat{L}_y$$

$$\Rightarrow e^{\hat{A}} \hat{B} e^{-\hat{A}} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \left(\frac{\varphi_0 i}{\hbar}\right)^n [\hat{L}_z, \hat{L}_x]_{(n)}$$

$$= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{(2n)!} (-1)^n \left(\frac{\varphi_0}{\hbar}\right)^{2n} \hbar^{2n} \hat{L}_x$$

$$+ \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{(2n+1)!} (-1)^n i \left(\frac{\varphi_0}{\hbar}\right)^{2n+1} i \hbar^{2n+1} \hat{L}_y$$

$$= -\sin \varphi_0$$

$$= \cos \varphi_0 \hat{L}_x - \sin \varphi_0 \hat{L}_y$$

Rotation um z-Achse um Winkel φ

3. Beweisen Sie den quantenmechanischen Virialsatz, indem Sie:

- zuerst zeigen, dass in stationären Zuständen (Lösungen der stationären Schrödingergleichung) der Erwartungswert jedes nicht explizit zeitabhängigen (also im Schrödingerbild zeitunabhängigen) Operators *zeitunabhängig* ist.
- num ein Teilchen betrachten, das sich im Potential $V(\vec{r})$ befinde. Gewinnen Sie aus der Zeitableitung des Erwartungswertes des Operators

$$\hat{A} = \hat{r} \cdot \hat{p} + \hat{p} \cdot \hat{r}$$

in *stationären* Zuständen einen Zusammenhang zwischen den Erwartungswerten von kinetischer Energie $\langle T \rangle$ und $\langle \vec{r} \cdot \nabla V \rangle$ in diesen Zuständen (*Virialsatz*). Was ergibt sich insbesondere, wenn das Potential eine *homogene* Funktion n -ten Grades (diese hat die Eigenschaft $V(\lambda\vec{r}) = \lambda^n V(\vec{r})$) ist? Diskutieren Sie speziell das harmonische Oszillator- und das COULOMBpotential.

a) Lösungen d. stationären SGL

$$\hat{H}|\psi_n\rangle = E_n|\psi_n\rangle$$

haben als Zeitabhängigkeit eine Phase $e^{-i\frac{E_n}{\hbar}t}$

→ dieser verschwindet in Erwartungswerten mit Operatoren

Für einen bel. Operator \hat{A} gilt

$$\frac{d}{dt} \langle \hat{A} \rangle_t \stackrel{\text{V}}{=} \frac{i}{\hbar} \langle [\hat{H}, \hat{A}] \rangle_t + \left\langle \frac{\partial \hat{A}}{\partial t} \right\rangle_t$$

Ist \hat{A} explizit zeitunabhängig gilt:

$$\frac{d}{dt} \langle \hat{A} \rangle_t = \frac{i}{\hbar} \langle [\hat{H}, \hat{A}] \rangle_t$$

$$= \frac{i}{\hbar} \langle \psi_n | e^{i\frac{E_n}{\hbar}t} (\hat{H}\hat{A} - \hat{A}\hat{H}) e^{-i\frac{E_n}{\hbar}t} | \psi_n \rangle$$

$$\sim \langle \psi_n | E_n \hat{A} - \hat{A} E_n | \psi_n \rangle = 0 //$$

b) Betrachte stationären Zustand von $\hat{A} = \hat{T}(\hat{p}) + V(\hat{r})$

Mit a) gilt für $\hat{A} = \hat{r} \cdot \hat{p} + \hat{p} \cdot \hat{r}$

$$0 = \frac{d}{dt} \langle \hat{A} \rangle_t = \frac{i}{\hbar} \langle [\hat{H}, \hat{A}] \rangle_t$$

Berechne Kommutator

$$\begin{aligned} [\hat{T}, \hat{A}] &= \frac{1}{2m} \left([\hat{p}_i \hat{p}_i, \hat{r}_j \hat{p}_j] + [\hat{p}_i \hat{p}_i, \hat{p}_j \hat{r}_j] \right) \\ &= \frac{1}{2m} \left(\underbrace{\hat{p}_i [\hat{p}_i, \hat{r}_j]}_{= \frac{\hbar}{i} \delta_{ij}} \hat{p}_j + [\hat{p}_i, \hat{r}_j] \hat{p}_i \hat{p}_j \right. \\ &\quad \left. + \hat{p}_i \hat{p}_j [\hat{p}_i, \hat{r}_j] + \hat{p}_j [\hat{p}_i, \hat{r}_j] \hat{p}_i \right) \\ &= 4 \frac{\hbar}{i} \frac{\hat{p}_i \hat{p}_i}{2m} \\ &= 4 \frac{\hbar}{i} \hat{T} \end{aligned}$$

$$[\hat{V}, \hat{A}] = [V(\hat{r}), \hat{r}_i \hat{p}_i] + [V(\hat{r}), \hat{p}_i \hat{r}_i]$$

$$[V(\hat{r}), \hat{r}_i] = 0 \quad \hat{r}_i [V(\hat{r}), \hat{p}_i] + [V(\hat{r}), \hat{p}_i] \hat{r}_i$$

Mit

$$\begin{aligned} [V(\vec{r}), \hat{p}_i] &= \frac{\partial V}{\partial r_k} [\hat{r}_k, \hat{p}_i] \\ &= -\frac{\hbar}{i} \frac{\partial V}{\partial r_k} \delta_{ki} = -\frac{\hbar}{i} \frac{\partial V}{\partial r_i} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow [\hat{V}, \hat{A}] = -2 \frac{\hbar}{i} \frac{\partial V}{\partial r_i} \cdot \hat{r}_i = -2 \frac{\hbar}{i} \hat{r} \cdot \frac{\partial V}{\partial \vec{r}}$$

$$\Rightarrow 0 \stackrel{!}{=} \langle [\hat{T} + \hat{V}, \hat{A}] \rangle = 2 \frac{\hbar}{i} \left(2 \langle T \rangle - \left\langle \hat{r} \cdot \frac{\partial V}{\partial \vec{r}} \right\rangle \right)$$

$$\Rightarrow \boxed{2 \langle T \rangle = \left\langle \hat{r} \cdot \frac{\partial V}{\partial \vec{r}} \right\rangle} \quad \text{Virialsetz}$$