

Aufgabe 1

(a)

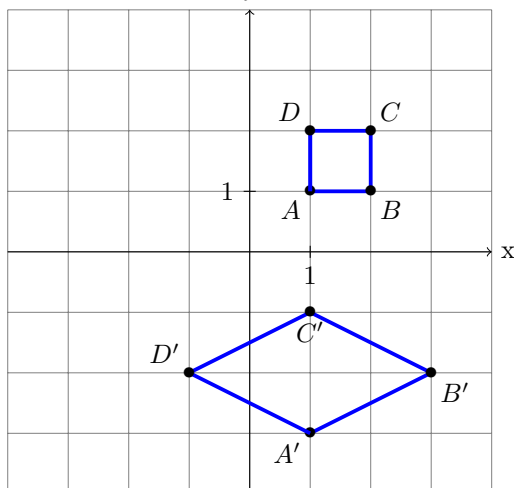
$$A = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \quad D = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

In homogene Koordinaten:

$$A_h = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad B_h = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad C_h = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad D_h = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$M = \begin{pmatrix} 2 & -2 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & -5 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{4} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$A'_h = M \times A = \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad B'_h = M \times B = \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad C'_h = M \times C = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad D'_h = M \times D = \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$



(b)

Koordinatenursprung $O_h = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

Einheitsvektor $e_{1h} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

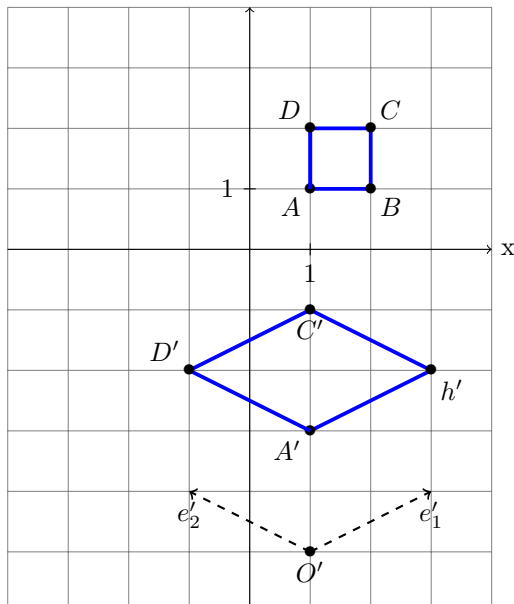
Einheitsvektor $e_{2h} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

Einheitsvektoren mit $w = 0$, da es sich um Richtungen handelt.

$O'_h = M \times O_h = \begin{pmatrix} 1 \\ -5 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

$e'_{1h} = M \times e_{1h} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

$e'_{2h} = M \times e_{2h} = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$



Aufgabe 2

(a)

1. Positive Rotation um 90° Grad um die z-Achse
2. Skalierung um Faktor (2, 1, 1)
3. Translation um (3, -1, 0)

$$M_1 = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$M_2 = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$M_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$M = M_3 M_2 M_1 = \begin{pmatrix} 0 & -2 & 0 & 3 \\ 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

(b)

$$M \times M^{-1} = I \rightarrow M^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 \\ -\frac{1}{2} & 0 & 0 & \frac{3}{2} \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$P_h = M^{-1} P'_h \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 \\ -\frac{1}{2} & 0 & 0 & \frac{3}{2} \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ \frac{5}{2} \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \rightarrow P = \begin{pmatrix} 4 \\ \frac{5}{2} \\ 0 \end{pmatrix}$$

Aufgabe 3

M_a := Transformationsmatrix zur Transformation des Koordinatenursprungs und des Koordinatensystems mit $z' = z$

M_a^{-1} := Gesuchte Matrix zur Transformation von Punktkoordinaten vom Standard-KOS zu K

$$M_a = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & -3 \\ 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Man sieht, dass $M_a e_{3h} = e_{3h} \rightarrow z' = z$

$$M_a^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & -3 \\ 0 & 1 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$P'_h = M_a^{-1} P_h = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & -3 \\ 0 & 1 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -5 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \rightarrow P' = \begin{pmatrix} -5 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Mit Blick auf die Grafik in der Aufgabenstellung lässt sich schnell feststellen, dass das Ergebnis stimmt.